



Betriebsanleitung

Elektronischer Tachometer TA201

Operating Instructions

Electronic tachometer TA201

Inhalt		Contents	Seite / Page
1	Allgemeines / Sicherheitshinweise	General / Safety instructions	2 / 20
2	Gerät kennenlernen	Getting to know	4 / 22
2.1	Beschreibung	Description	4/22
2.2	Blockdiagramm	Block diagram	4/22
3	Gerät anschliessen	Connection	5 / 23
3.1	Betriebsspannung anschliessen	Voltage supply connection	6/24
3.2	Signaleingänge belegen	Assignment the signal outputs	6/24
3.3	Sensorversorgung anschliessen	Connecting the sensor supply	7/25
3.4	Testroutine durchführen	Executing the test routine	7 / 25
4	Bedienerebene	Operating mode	8 / 26
5	Programmierebene	Programming mode	8 / 26
5.1	Drehzahl-/Geschwindigkeitsmessung	Measuring speed and rpm	13/31
5.2	Berechnungsfunktionen	Measurement functions	14/32
5.3	Zeitmessungen	Time measurements	15 / 33
6	Technische Daten	Technical data	16 / 34
6.1	Abmessungen	Dimensions	17 / 35
6.2	Werkseinstellung	Default setting	17 / 35
6.3	Fehlermeldungen	Error indications	17 / 35
6.4	Programmierzeilen - Übersicht	Programming lines - overview	18 / 36
7	Bestellbezeichnung	Part number	18 / 36

Baumer IVO GmbH & Co. KG

Dauchinger Strasse 58-62 • DE-78056 Villingen-Schwenningen Phone +49 (0)7720 942-0 • Fax +49 (0)7720 942-900 www.baumerivo.com • info.de@baumerivo.com Subject t

10.09 • 171.51.167/1 Iningen Irrtum sowie Änderungen in Technik und Design vorbehalten. Subject to modifcation in technic & design.

Allgemeines

Nachfolgend finden Sie die Erklärungen der verwendeten Symbole dieser Betriebsanleitung.

Dieses Zeichen steht f
ür erg
änzende technische Informationen.

- Zeichenerklärung → Dieses Zeichen bedeutet ausführende Tätigkeiten.

Dieses Symbol steht vor jenen Textstellen, die besonders zu beachten sind, damit der ordnungsgemässe Einsatz des Gerätes gewährleistet ist.



Dieses Symbol steht vor jenen Textstellen, die zusätzliche wichtige Informationen liefern.

Kursivschrift Zum schnellen Auffinden von Informationen sind wichtige Begriffe in der linken Textspalte kursiv wiedergegeben.

Sicherheitshinweise 1

Allgemeine Hinweise

Das Gerät ist nach den anerkannten Regeln der Technik entwickelt und gebaut worden. Das Gerät hat das Herstellerwerk betriebsbereit und in sicherheitstechnisch einwandfreiem Zustand verlassen! Um diesen Geräte-Status zu erhalten, ist es erforderlich, dass Sie das Gerät

- bestimmungsgemäss,
- sicherheits- und gefahrenbewusst,
- unter Beachtung der Betriebsanleitung und insbesondere dieser Sicherheitshinweise installieren/betreiben!

Stellen Sie sicher, dass das Personal die Betriebsanleitung, und hier besonders das Kapitel "Sicherheitshinweise" gelesen und verstanden hat. Ergänzend zur Betriebsanleitung sind allgemeingültige gesetzliche und sonstige verbindliche Regelungen zur Unfallverhütung und zum Umweltschutz zu beachten und sicherzustellen. Diese Anleitung ist eine Ergänzung zu bereits vorhandenen Dokumentationen (Datenblatt, Montageanleitung, Katalog).

Bestimmungsgemässe Verwendung

Das Einsatzgebiet des Gerätes umfasst das Steuern und Überwachen von industriellen Prozessen in der Metall-, Holz-, Kunststoff-, Papier-, Glas-, Textilindustrie u. ä.

Das Gerät darf nur

- in ordnungsgemäss eingebautem Zustand und den
- entsprechenden Angaben der technischen Daten betrieben werden.

Der Betrieb ausserhalb der angegebenen Beschreibungen/Parameter ist nicht bestimmungsgemäss und kann in Verbindung mit den zu steuernden/überwachenden Anlagen/Maschinen/Prozessen zu



- tödlichen Verletzungen,
- schweren Gesundheitsschäden,
- Sachschäden oder
- Schäden an den Geräten führen!

Die Überspannungen, denen das Gerät an den Anschlussklemmen ausgesetzt wird, müssen auf den Wert der Überspannungskategorie II (siehe Technische Daten) begrenzt sein!

Das Gerät darf nicht

- in explosionsgefährdeten Bereichen,
- als Medizingeräte,
- in Einsatzbereichen, die nach EN 61010 ausdrücklich genannt sind, betrieben werden!

Wird das Gerät zur Steuerung/Überwachung von Maschinen oder Prozessen benutzt, bei denen infolge Ausfall/Fehlfunktion oder Fehlbedienung des Gerätes



- eine lebensbedrohende Gefahr,
- gesundheitliche Risiken oder
- die Gefahr von Sach- oder Umweltschäden entstehen könnte(n), dann müssen entsprechende Sicherheitsvorkehrungen getroffen werden!

Öffnen Sie nicht das Gehäuse des Gerätes und nehmen Sie keine Veränderungen daran vor!

Manipulationen am Gerät können dessen Funktionssicherheit negativ beeinflussen und somit Gefahren hervorrufen!

Führen Sie keine Reparaturen am Gerät durch! Schicken Sie defekte Geräte an den Hersteller zurück!

Installation/Inbetriebnahme

Bei Veränderungen (einschliesslich des Betriebsverhaltens), die die Sicherheit beeinträchtigen, ist das Gerät sofort ausser Betrieb zu setzen. Bei Installationsarbeiten an den Geräten ist die Stromversorgung unbedingt abzuschalten. Installationsarbeiten dürfen nur von entsprechend ausgebildeten Fachkräften ausgeführt werden. Nach korrekter Montage und Installation ist das Gerät betriebsbereit.

Wartung/Instandsetzung

Stromversorgung aller beteiligten Geräte unbedingt abschalten. Wartungs- und Instandsetzungsarbeiten dürfen nur von entsprechend ausgebildeten Fachkräften ausgeführt werden. Bei erfolgloser Störungssuche darf das Gerät nicht weiter eingesetzt werden. Setzen Sie sich bitte mit dem Hersteller in Verbindung.

2 Gerät kennenlernen

2.1 Beschreibung

Das Gerät besteht aus

- Zwei getrennten Tachometereinheiten, Tacho 1 mit internem Phasenauswerter
- Programmierbaren Berechnungsfunktionen

LED-Symbolanzeige





Anzeige der Berechnungsfunktion

Bedienfeld

	Einstelltaste der Dekadenwahl
	Einstelltaste der Dekadenwerte
$ \rightarrow $	Umschalttaste für Funktionsanzeige
(P/R)	Umschalttaste Programmier-/Bedienerebene
C	Rückstelltaste

2.2 Blockdiagramm



3 Gerät anschliessen

In diesem Kapitel werden zuerst die Anschlussbelegung sowie einige Anschlussbeispiele vorgestellt. In den Kapiteln 3.1 bis 3.3 finden Sie konkrete Hinweise und technische Daten für die einzelnen Anschlüsse. Die elektrischen Ein- und Ausgänge liegen auf einer steckbaren Schraubklemme. Die 9-polige Schraubklemme ist pol-verlusfrei codiert.

Anschlussbelegung



Anschlussbelegung

Anschluss	Funktion
1	unbelegt
2	Betriebsspannung (–)
3	Betriebsspannung (+)
4	Sensorversorgung 0 V
5	Sensorversorgung +24 V
6	Signal F1/A (Spur A)
7	Signal F1/B (Spur B)
8	Signal F2/Start
9	Signal Stopp

Litzenanschluss aus Gründen des Berührungsschutzes nach EN 61010 nur mittels Aderendhülsen mit Isolierstoffkappen. Vom Werk unbelegte Anschlüsse nicht anderweitig belegen. Es wird empfohlen, alle Sensor-Anschlussleitungen abzuschirmen und die Abschirmung einseitig zu erden. Beidseitige Erdung wird empfohlen bei HF-Störungen und falls bei grösseren Entfernungen Potential-Ausgleichsleitungen verlegt sind. Die Sensor-Anschlussleitungen sollen nicht im gleichen Kabelstrang mit der Netzversorgung und den Ausgangskontakt-Leitungen geführt werden.

3.1 Betriebsspannung anschliessen

Wechselspannungs- Durch den seitlich zugänglichen Spannungswahlschalter sind 2 anschluss Wechselspannungen (siehe untenstehende Tabelle) schaltbar. Die jeweils höhere Wechselspannung (48 VAC oder 230 VAC) ist vom Werk einaestellt.



- Benötigte Wechselspannung am Spannungsschalter einstellen.
- Wechselspannung an den Anschlüssen 2 und 3 gemäss Anschlussplan anschliessen.

Betriebsspannung	externe Absicherung
24 VAC ±10%, (50/60 Hz)	T 400 mA
48 VAC ±10%, (50/60 Hz)	T 400 mA
115 VAC ±10%, (50/60 Hz)	T 100 mA
230 VAC ±10%, (50/60 Hz)	T 100 mA

Gleichspannungs- Störungsfreie Betriebsspannung anschliessen. Die Betriebsspannung anschluss also nicht zur Parallelversorgung von Antrieben, Schützen, Magnetventilen usw. verwenden.

→ Gleichspannung gemäss Anschlussplan anschliessen.

Spannungsbereich 24 VDC ±10 %, max. 5 % RW. Empfohlene externe Absicherung T 500 mA.



Brandschutz: Gerät netzseitig über die am Typenschild empfohlene externe Sicherung betreiben. Nach EN 61010 darf im Störungsfall 8 A/150 VA (W) niemals überschritten werden.

3.2 Signaleingänge belegen

Die Anschlüsse 6 bis 9 sind Signaleingänge. Die Anschlüsse 6 (F1/A) und 7 (F1/B) sind Eingänge für die Tachoanzeige F1. Die Signalart und Signallogik werden in den Zeilen 23 und 24 programmiert.

Der Anschluss 8 (F2/Start) dient je nach Einstellung in der Zeile 21 - als Signaleingang für die Tachoanzeige F2,

oder als Starteingang bei Zeitmessungen.

Der Anschluss 9 (Stopp) dient als Stoppeingang bei Zeitmessungen.

Eingangswiderstand	ca. 3 kOhm
Max. Eingangspegel	±40 VAC
Max. Frequenz F1	10 kHz
Max. Frequenz F2	40 kHz / 25 Hz

Anschlüsse 6 bis 9 entsprechend belegen.

3.3 Sensorversorgung anschliessen

Sensorversorgung an die Anschlüsse 4 und 5 anschliessen. Sensorversorgung jedoch nicht zur Versorgung ungelöschter Induktivitäten oder kapazitiver Lasten benutzen.



Die Sensorversorgung ist nicht kurzschlussfest.

Anschluss	Spannung	Max. Restwelligkeit	Max. zuläss. Strom
4	0 V	-	-
5	1226 VDC	belastungsabhängig	100 mA

3.4 Testroutine durchführen

Hier finden Sie eine Beschreibung der Testroutine

- Test-Start → Tasten () und (R gleichzeitig gedrückt halten und Gerät einschalten.
 - Alle Anzeigenelemente werden automatisch nacheinander angezeigt und damit auf ihre Funktionstüchtigkeit geprüft.
- Test-Erweiterung → Mit → Taste nacheinander die Tastatur und die Eingänge prüfen.
 - ERSE Test der Tastatur

Test der Eingänge

 Die Eingänge können gleichzeitig oder einzeln angesteuert werden. Im Ruhezustand ist die Anzeige aktiv.

- PDI Anzeige: Programmnummer und Versionsnummer
 - **95** Anzeige: Programmdatum

LESL n Test verschiedener Eingangspegel (Schaltschwellen), Signalformen, und des Phasendiskriminators (Test von Nummer 1 bis 9).

Test-Ende Die Testroutine kann nur durch Ausschalten des Geräts beendet werden. Nach erneutem Einschalten der Netzversorgung befindet sich das Gerät in der Bedienerebene.

- Test Programmversion Taste 🛆 gedrückt halten und das Gerät einschalten.
 - **POI** I I Anzeige: Programmnummer und Versionsnummer

95 Anzeige: Programmdatum

4 Bedienerebene

- In diesem Kapitel lesen Sie nun die Bedienung und Anwendung.
- Das Gerät befindet sich nach dem Einschalten der Betriebsspannung automatisch in der Bedienerebene.

Bedienerebene In der Bedienerebene kann/können:

- die Tachoanzeige F1 abgelesen werden, z.B. Liefergeschwindigkeit
- die Tachoanzeige F2 abgelesen werden, z.B. Drehzahl

- die Berechnungsanzeige F3 abgelesen werden, z.B. Verhältnis F1:F2 In der Programmierebene können alle Parameter gesperrt werden. (Siehe auch Kapitel 5, Programmierfeld 2)

Tastenfunktionen

Taste 🗇

Auf den nächsten Betriebsparameter in der Bedienerebene umschalten, bei Schnelldurchlauf die Taste gedrückt halten.

Taste (P/R)

Programmierebene/Bedienerebene umschalten.

Tachoanzeige F1 → Aktuellen Wert ablesen
Tachoanzeige F2 → Taste (→) drücken. → Aktuellen Wert ablesen
Berechnungsfunktion F3 → Taste → drücken. → Aktuellen Wert ablesen

5 Programmierebene

In der Programmierebene werden Betriebsparameter eingestellt. Die Programmierebene ist in 3 Programmierfelder gegliedert.

1. Programmierfeld

Im ersten Programmierfeld können alle Betriebsparameter angewählt und geändert werden. Hier werden auch die Betriebsparameter angezeigt, die in der Bedienerebene gesperrt sind. Das erste Programmierfeld besteht aus 3 Zeilen.

2. Programmierfeld

Im zweiten Programmierfeld können die einzelnen Betriebsparameter für den Zugriff in der Bedienerebene gesperrt und freigegeben werden. Im ersten Programmierfeld ist ein Zugriff auf diese gesperrten Betriebsparameter möglich.

3. Programmierfeld

Im dritten Programmierfeld können alle maschinenbedingten Funktionen und Werte, sowie die Schnittstellenparameter programmiert werden.

Tastenfunktionen

Für die einzelnen Programmierfelder ist die Tastenbedienung einheitlich. Die Tastenbedienung kann in Bediener- und Programmierebene unterschiedlich sein.

Taste 🗇

Auf den nächsten Betriebsparameter in der Programmierebene umschalten, bei Schnelldurchlauf die Taste gedrückt halten.

Taste 🕅

Programmierebene/Bedienerebene umschalten.

Taste <

Erste oder nächste gewünschte Dekade anwählen. Die jeweils angewählte Dekadenstelle blinkt.

Taste 💿

Anzeige wird gelöscht. Rückstellung auf die Zahl Null. Rückstellung der möglichen programmierten Betriebsparameter.

Taste 🛆

Beim Drücken der Taste schaltet die betreffende Dekadenstelle um einen Wert bis zum maximalen Einstellwert weiter.

Programmierfelder

Das Einrichten der Programmierung und die 3 Programmierfelder werden nun in der Reihenfolge ihrer Anwendung beschrieben.

Programmierung einschalten

- → Taste MR drücken.
- Von der Bediener- wird in die Programmierebene umgeschaltet.
- CodE wird angezeigt, dieser besteht für Programmierfelder 1-3.
- → Code über Tasten ④ und △ eingeben. Taste → zur Quittierung drücken.

Bei Auslieferung ist kein Code eingegeben.

Falscher Code Falscher Code eingegeben:

- CodE erscheint in der Anzeige, nachdem die Taste 관 gedrückt wurde.
- Nach 15 s wird automatisch in die Bedienerebene zurückgeschaltet.
- → Taste PR drücken und den korrekten Code eingeben.

Korrekter Code unbekannt Ist der korrekte Code nicht bekannt, das Gerät bitte an das Werk zurückschicken.

Korrekter Code Bei korrektem Code Taste 🕞 drücken.

• Nun werden die Programmierfelder nacheinander aufgerufen.

TA201

Programmierfeld 1

Informationen über die Anzeigen und über die Änderung der einzelnen Werte finden Sie auch im Kapitel 4.

- → Wiederholt Taste → drücken.
- Die Betriebsparameter werden angewählt, jeweilige LED blinkt.

Zeile 1	[] F1 - Anzeige Tacho 1
Zeile 2	F2 - Anzeige Tacho 2
Zeile 3	I F3 - Anzeige der Berechnungsfunktion
	Nach Ablauf des ersten Programmierfeldes erscheint eine Strich- linie in der Anzeige

Programmierfeld 2

Im zweiten Programmierfeld erscheint in der Anzeige das Zeichen "StAt" für die Status-Anwahl.

• "StAt" erscheint in der Anzeige. Die entsprechende LED des Betriebsparameters blinkt.

Bedeutung der Statuszahlen

0	Betriebsparameter kann in der Bedienerebene angewählt, abgelesen und gelöscht werden.
1	Betriebsparameter kann in der Bedienerebene angewählt und abgelesen werden.
2	Betriebsparameter wird für die Bedienerebene völlig gesperrt. Bei der Anwahl dieses Betriebsparameters wird dieser in der Bedienerebene nicht angezeigt, sondern über- sprungen. Die entsprechende Funktion bleibt erhalten.

- Status ändern → Entsprechende Status-Zahl mittels Tasten < und 🛆 eingeben.
 - Geänderte Status-Zahl wird automatisch abgespeichert, wenn die nächste Programmierzeile angewählt wird.
 - → Wiederholt Taste → drücken.
 - Der Status jedes Betriebsparameters wird in Folge angewählt.

Zeile 11	SERE D F1 - Anzeige Tacho 1
Zeile 12	SLAL D F2 - Anzeige Tacho 2
Zeile 13	SERE D F3 - Anzeige der Berechnungsfunktion
	 Strichlinie signalisiert das Ende des zweiten Programmierfeldes.



Bei Werksauslieferung ist der Status der Betriebsparameter auf Null eingestellt.

	Î	Programmierfeld 3 Das Programmierfeld 3 beginnt mit der Programmierzeile 21. Die Programmierzeilen werden nacheinander angezeigt. Die Werkseinstellung ist jeweils mit einem * versehen.
		• Die Programmierzeilen werden nacheinander angewählt. Die Ein- gabe wird abgespeichert, wenn über die (m) Taste von der Pro- grammierebene in die Bedienerebene zurückgeschaltet wird.
Eins	tellwert ändern Zurückschalten	 → Mit der Taste → zur nächsten Zeile weiterschalten. Bei Schnell- durchlauf die Taste gedrückt halten. → Entsprechende Zahl mittels Tasten ④ und △ eingeben. → Taste △ gedrückt halten und wiederholt Taste → drücken.
Zeile 21	[2] []	Berechnungsfunktionen (Anzeige auf F3)0* Verhältnis F1:F21Differenz F1 - F2 (mit Vorzeichen)2Streckung/Stauchung (mit Vorzeichen)3Durchlaufzeit einer vorgegebenen Strecke4Zeitmessung über Start- und Stoppsignal5Zeitmessung der Periodendauer6Zeitmessung der Impulsdauer7Impulsratenmessung
Zeile 22	22 0	Berechnungsfunktion 0, 1 und 2 0 * Berechnungsfunktion wie in Zeile 21 1 F1 - F2 getauscht
Zeile 23	0 65	Signalart von F1 und max. Frequenz von F20* F1: Spur A ggf. mit Up/Down F2: 40 kHz1F1: Spur A 90° Spur B2F1: Spur A ggf. mit Up/Down F2: 25 Hz (Kontaktansteuerung)3F1: Spur A 90° Spur BF2: 25 Hz (Kontaktansteuerung)
Zeile 24	24 0	Eingangslogik / Schaltschwelle der Signaleingänge0* PNP, Schaltschwelle bei ca. 11 V1NPN, Schaltschwelle bei ca. 11 V2PNP, Schaltschwelle bei ca. 5 V, oder Namur mit 8 V ext. Versorgung3NPN, Schaltschwelle bei ca. 5 V, oder für Namur ohne ExSchutz4PNP, Schaltschwelle bei ca. 2,5 V5NPN, Schaltschwelle bei ca. 2,5 V
Zeile 25	25 bF 1 1.0000	Bewertung F1 (Divisor), bei Geschwindigkeitsmessung: * 1,0000 0,00019999,99
Zeile 26	26 ьF2 1.0000	Bewertung F2 (Divisor), bei Drehzahlmessung: * 1,0000 0,00019999,99

TA201			
Zeile 27	27 6F3	Bewertung F3 (Multiplikator), z. B. auf 100,000 bei einer proze bzw. Stauchung * 1,0000 0,00019999,99	entualen Anzeige einer Streckung
Zeile 28	[28] [Update time (Anzeigenwiederf 0 0,5 s 1 * 1 s 2 2 s 3 3 s 4 5 s 5 10 s 6 20 s 7 30 s 8 60 s	nolung)
Zeile 29	29 0	Time out F1 - F3 (Zeile 21 beadBei Stillstand erfolgt nach Ablaueine Nullstellung beiBerechnungsfunktion 0 bis 60 * 1 s1 2 s2 3 s3 5 s4 10 s5 20 s6 30 s7 60 s8 Time out ausser Betrieb9 Time out ausser Betrieb, r bei Netzausfall	chten) If dieser Zeit: ein Aktualisieren der Anzeige bei 7 "Impulsratenmessung" 0,1 s 0,2 s 0,3 s 0,5 s 1,0 s 2,0 s 3,0 s 6,0 s mit Speicherung von F1, F2 und F3
Zeile 30	(<u>30 0</u>	Zeiteinheit F1 0 * 1/min 1 1/s 2 1/h	
Zeile 31	31 0	Zeiteinheit F2 0 * 1/min 1 1/s 2 1/h	
Zeile 36	<u> </u>	Dezimalpunkt für F1 0 * kein Dezimalpunkt 1 0.0 2 0.00 3 0.000	
Zeile 37	ם רב	Dezimalpunkt für F2 0 * kein Dezimalpunkt 1 0.0 2 0.00 3 0.000	

Zeile 38	38 D	Dezimalpunkt f	ür F3 (Zeile 21 b	peachten)		
		bei Berechnungs	sfunktionen	bei Berechnung	sfunktionen	
		0, 1 oder 2		3, 4, 5 oder 6		
		0 * kein Dezim	alpunkt	59.59.99 min		
		2 0.00		99.09.09 11		
		3 0.000				
Zeile 39	<u> </u>	Zuordnung der 0 * kein Umsch	Grundanzeige nalten in Grunda	(nach 15 s wird zu nzeige	rückgeschaltet)	
		1 F1				
		2 F2 3 F3				
Zeile 40	YD Cod	Code-Einstellur	ngen			
		0 * 0 kein Code	e			
		19999				
		Die Strichlinie st	ellt das Ende de	s dritten Programr	mierfeldes dar.	
	Programmierzeile zurückspringen	→ Taste △ ge	drückt halten und	d wiederholt Taste	→ drücken.	
	Programmierung	→ Taste 🖻 drücken				
ausschalten		Das Gerät befindet sich in der Bedienerebene				
	Das Gerat auf die Werkseinstellung	 → Gerat einschalten und gleichzeitig laste (Alle bereits programmierten Werte werden auf die Werkseinstel- 				
zur	ückprogrammieren	lung zurückprogrammiert. In der Anzeige erscheint kurz "CIrPro".				
		5.1 Drehzahl-	und Geschwin	diakeitsanzeige		
		Bei der Verwend	lung als Drehzah	Imesser für Umdr	ehungen/min wird	
		die Zeiteinheit für F1 (Tacho 1) in Zeile 30, für F2 (Tacho 2) in Zeile 31				
		auf 1/min eingestellt. Die Anzahl der Impulse/Umdrehung (Bewer-				
		tung) enoigt fur F i in Zelle 25, fur F2 in Zelle 26.				
		Dezimalstellen	onguegaha mit F		vünscht so muss	
		Wird die Anzeigenausgabe mit Dezimalstellen gewunscht, so muss dies hei der Einstellung der Bewertung und des Dezimalpunkts wie				
		folgt berücksicht	igt werden:			
	Beispiele	1 Dezimalstelle	= Bewertung	g x 0.1 Dezim	alpunkt 0.0	
		2 Dezimalsteller	n = Bewertung	g x 0.01 Dezim	alpunkt 0.00	
		3 Dezimalsteller	n = Bewertung	y x 0.001 Dezim	alpunkt 0.000	
ſ	Drehzahlmessung	Imp./U.	Bewertung (Zeile 25, 26)	Dezimalpunkt (Zeile 36, 37)	Anzeigen- beispiel	
	Beispiel	1 U = 1 Imp.	1	kein	9999 (1/min)	
		1 U = 1 Imp.	0.1	0.0	999.9 (1/min)	
		1 U = 10 lmp.	10	kein	9999 (1/min)	

0.0

1

1 U = 10 Imp.

999.9 (1/min)

Geschwindigkeitsmessung

Beim Einsatz als Geschwindigkeitsmesser für m/min wird die Zeiteinheit für F1 und F2 in den Zeilen 30 und 31 (1/min) eingestellt, die Anzahl Impulse/Meter (Bewertung) erfolgt für F1 in der Zeile 25, für F2 in der Zeile 26.

Berechnungsformel des Bewertungsfaktors:

lmp./U.

Umfang

Beispiel	Umfang (Messrad)	Imp./U. (Geber)	Bewertung (Zeile 25, 26)	Dezimalpunkt (Zeile 36, 37)	Anzeigen- beispiel
	0,5 m	1	$\frac{1}{0,5} = 2$	kein	9999 (1/min)
	0,5 m	50	$\frac{50}{0,5} = 100$	kein	9999 (1/min)

5.2 Berechnungsfunktionen

Nachfolgend werden die Berechnungsfunktionen beschrieben. Zur Überwachung von zwei Drehzahlen oder Geschwindigkeiten bzw. einer Drehzahl und einer Geschwindigkeit, die als Verhältnis, Differenz oder als Streckung/Stauchung (prozentuale Abweichung) angezeigt werden soll. Bei der prozentualen Anzeige wird die Einstellung der Bewertung mit dem Faktor 100 vorgenommen. Dezimalstellen siehevorherige Seite.

Beispiel	Formel	U/min	Bewertung (Zeile 27)	Dezimalpunkt (Zeile 38)	Anzeige
Verhältnis	<u>F1</u> F2	F1=100 U/min F2=200 U/min	10	0.0	0.5
Differenz	F1-F2	F1=200 U/min F2=100 U/min	1	kein	100
Streckung / Stauchung	<u>(F2-F1)</u> F1	F1=100 U/min F2=200 U/min	100	kein	100 (%)
		F1=200 U/min F2=100 U/min	1000	0.0	-50 (%)

5.3 Zeitmessungen

Bei der Verwendung als Zeitmesser stehen dem Anwender nachfolgende Funktionen zur Verfügung, die ebenfalls in der Zeile 21 programmiert werden können. Zeitbereich und Auflösung werden in der Zeile 38 festgelegt. Das Messergebnis wird auf F3 angezeigt.



Nach einem Zeitüberlauf beginnt die Anzeige wieder bei 00.00.00.

Durchlaufzeit einer Strecke Berechnung der Durchlaufzeit (z.B. eines Transportbandes), die unter Berücksichtigung der Geschwindigkeit für eine bestimmte Strecke (von A nach B) benötigt wird. Das Berechnungsergebnis wird auf F3 angezeigt. Die Geschwindigkeit kann über einen Inkremental-Impulsgeber mit zwei Signalspuren "A 90° B" auf Tacho 1 erfasst werden. In der Zeile 27 muss die gewünschte Messstrecke programmiert werden.



F1 ist bei dieser Anwendung unterdrückt, bei Anwahl wird F1 "OFF" angezeigt. F2 kann zur Anzeige der Drehzahl oder Geschwindigkeit verwendet werden.

Beispiel	Umfang	Imp/U	Bewertung	Strecke	Anzeigenbereich
	(Messrad)	(Sensor)	(Zeile 25)	(Zeile 27)	(Zeile 38)
	0,5 m	50	$\frac{50}{0,5} = 100$	10.00 m	10.00 m

Messung über Start- und Die Zeitmessung wird über einen Impuls am Eingang "F2/Start" Stoppsignal gestartet und durch einen Impuls am Eingang "Stopp" beendet. Beide Eingänge reagieren auf die vordere Impulsflanke. F2 zeigt einen laufenden Messvorgang an.

- Periodendauer Die Zeitmessung wird über die vordere Impulsflanke am Eingang "F2/Start" gestartet und mit der darauffolgenden vorderen Impulsflanke beendet. Über den Elngang "Stopp" kann der Messvorgang unterbrochen werden (Torfunktion). F2 zeigt einen laufenden Messvorgang an.
- Impulsdauer Die Zeitmessung wird über die vordere Impulsflanke am Eingang "F2/Start" gestartet und mit der Rückflanke beendet. Über den Eingang "Stopp" kann der Messvorgang unterbrochen werden (Torfunktion). F2 zeigt einen laufenden Messvorgang an.
- Impulsratenmessung Die Impulsatenmessung wird über den ersten Impuls am Eingang "F1/A" gestartet und nach Erkennen einer Impulsraten- Pause beendet. Die Stillstandserkennung sorgt automatisch für ein Aktualisieren der Anzeige nach jeder Impulsrate. Die Pausenzeit zwischen den Impulsraten wird unter "Time out" in Zeile 29 programmiert. Anwendung: z.B. Vorschubanzeige an Stanzmaschinen.

Technische Daten 6

Technische Daten - elektrisch

Betriebsspannung	115/230 VAC ±10 % (50/60 Hz) 24/48 VAC ±10 % (50/60 Hz) 24 VDC ±10 %
Leistungsaufnahme	7 VA, 5 W
Sensorversorgung	1226 VDC / max. 100 mA
Anzeige	LED, 7-Segment Anzeige
Stellenzahl	6-stellig
Ziffernhöhe	14 mm
Anzeigeneinheit	1/s, 1/min, 1/h programmierbar
Funktion	Tachometer für 2 Messwerte und Berechnungsfunktion
Messprinzip	Periodendauer-Messung
Berechnungsfunktionen	Differenz F1-F2, Verhältnis F1:F2, Streckung/Stauchung (F2-F1):F1, Durchlaufzeit, Impulsratenmessung
Signaleingänge	Komparatoreingänge
Eingangslogik	NPN / PNP
Steuereingänge	2 Eingänge
Steuerfunktionen	Start, Stopp
Zählfrequenz	F1: 10 kHz / F2: 25 Hz, 40 kHz
Bewertung	0.00019999.99
Auslegung	Schutzklasse II
DIN EN 61010-1	Überspannungskategorie II
	Verschmutzungsgrad 2
Störaussendung	DIN EN 61000-6-3
Störfestigkeit	DIN EN 61000-6-2
Programmierbare Parameter	Zuordnung F1, F2 oder F3 Berechnungsfunktionen, Zählfrequenz

Technische Daten - mechanisch

Betriebstemperatur	0+50 °C
Lagertemperatur	-20+70 °C
Relative Luftfeuchte	80 % nicht betauend
Anschluss	Schraubklemme steckbar
Aderquerschnitt	1,5 mm²
Schutzart DIN EN 60529	IP 65 frontseitig mit Dichtung
Bedienung / Tastatur	Folie mit Kurzhubtasten
Gehäuseart	Schalttafelgehäuse
Abmessungen B x H x L	96 x 48 x 124 mm
Einbauausschnitt	92 x 45 mm (+0,6)
Einbautiefe	124 mm
Montageart	Frontplatteneinbau mit Spannrahmen
Masse ca.	350 g (AC), 250 g (DC)
Werkstoff	Gehäuse: Makrolon 6485 (PC)

Technische Daten - Schaltpegel

Komparator-EingängeEingangsschaltungEingängePNP- / NPN-LogikEingangspegelProgrammierbarEingangspegel Low0...2 VDCEingangspegel High3...40 VDCEingangswiderstand3 kΩ

6.1 Abmessungen



6.2 Werkseinstellung

Bei Lieferung ab Werk sind folgende Parameter programmiert: Berechnungsfunktion Verhältnis F1:F2 Signalart von F1 eine Spur (geg. Up/Down) Eingangslogik PNP Bewertung F1, F2, F3 1.0000 Anzeigenwiederholung alle 1 s Time out 1 s Zeiteinheit F1, F2 1/min Dezimalpunkt F1, F2, F3 kein Dezimalpunkt Zuordnung der Grundanzeige kein Zurückschalten nach 15 s kein Code eingestellt Programmschutz-Code

6.3 Fehlermeldungen

Fehlermeldungen	Err 1 und Err 2	Hardware-Fehler, muss im Werk behoben werden
	Err 6	Eingangsfrequenz an Tacho F1 zu hoch. Fehlermeldung kann durch Taste (C) gelöscht werden.
	999999 blinkt	Bereichsüberlauf der Anzeige F1, F2, F3. Kann durch ungünstige Parametereinstellung auch schon bei niedrigen Frequenzen auftreten. Beispiel: F1 = 100 Hz, bF1 = 0.01, Einheit = 1/h 100/0.01 * 3600 = 3600 000 Das Blinken der Ziffern 999999 wird nach einer Parameterkorrektur bzw. Frequenzreduzierung automatisch aufgehoben.

Zeile	Werkseinstellung	Kurzbezeichnung
01		Tachoanzeige F1
02		Tachoanzeige F2
03		Tachoanzeige F3
10		Trennzeile
11	SEAE D	Status für Tachoanzeige F1
12	SEAE D	Status für Tachoanzeige F2
13	SEAE O	Status für Tachoanzeige F3
20		Trennzeile
21	21 0	Berechnungsfunktionen
22	0 55	Invertierung der Berechnungsfunktionen
23	<u> </u>	Zählart Tacho 1
24	24 0	Eingangslogik
25	25 bF 1 0000	Bewertung Tacho 1
26	26 bF 1 [0000	Bewertung Tacho 2
27	0000. 0 75	Faktor für Berechnungsfunktionen
28	28 /	Update-Zeit F1, F2, F3
29	0 29	Time-out F1, F2, F3
30	30 0	Zeiteinheit Tacho 1 (F1)
31	310	Zeiteinheit Tacho (F2)
36	<u> </u>	Dezimalpunkt F1
37	0 רב	Dezimalpunkt F2
38	<u> </u>	Dezimalpunkt F3
39	<u> </u>	Auswahl Grundanzeige
40	40 Cod 0	Code
41		Trennzeile

6.4 Programmierzeilen - Übersicht

7 Bestellbezeichnung





Operating Instructions

Electronic tachometer TA201

4	2	0	1	

Contents	Page
General / Safety instructions	20
System description	22
Description	22
Block diagram	22
Connection	23
Voltage supply connection	24
Assignment the signal outputs	24
Connecting the sensor supply	25
Executing the test routine	25
Operating mode	26
Programming mode	26
Measuring speed and rpm	31
Measurement functions	32
Time measurements	33
Technical data	34
Dimensions	35
Default setting	35
Error indications	35
Programming overview	36
Part number	36

General Information

In the following you will find the explanations of the symbols used in this operating manual.

This symbol indicates supplementary technical information.

- *Explanation of symbols* → This symbol indicates activities to be carried out.

This symbol is located before texts to which particular attention is to be paid to ensure proper use of the product.



This symbol is located before texts that provide important additional information.

Italics Important terms in the left text column are printed in italics to help you find information more quickly.

Safety instructions 1

General information

The products has been developed and built in accordance with the recognized rules of technology. The units have left the manufacturing plant ready to operate and in safe condition.

To keep the units in this condition, it is necessary that the units be - installed and operated

- properly,

- in a safety and hazard-conscious manner,

under observance of this operating manual and in particular of these safety precautions!

Make sure that the personnel has read and understood the operating manual, and in particular the "Safety Instructions" chapter.

In addition to the operating manual, the generally applicable legal and other binding regulations for accident prevention and environmental protection must be observed and ensured.

This manual is intended as a supplement to already existing documentation (catalogues, data sheets or assembly instructions).

Proper use

The application of the units consists of controlling and monitoring industrial processes in the metal, wood, plastics, paper, glass and textile industry etc.

The units may only be operated

- in the properly installed state and
- in accordance with the specifications of the technical data

Operation not covered by the specified descriptions/parameters is improper and can lead to

- fatal injuries,
- serious damage to health,



- property damage or
- damage to the units

in conjunction with the systems/machines/processes to be controlled/monitored!

The overvoltages to which the units are subjected at the connection terminals must be limited to the value of the overvoltage category II (see Technical data)!

The units may not be operated

- in hazardous areas,
- as medical units,
- in applications expressly named in EN 61010!

If the units are used to control/monitor machines or processes with which, as the result of a failure/malfunction or incorrect operation of the units



- a life-threatening danger,
- health risks or
- a danger of property or environmental damage

could result, then appropriate safety precautions must be taken!

Do not open the housing of the units or make any changes to it! Tampering with the units can have a negative affect on their operating safety, resulting in dangers!

Do not make repairs on the units! Return defective units to the manufacturer!

Installation/commissioning

In case of changes (including in the operating behavior) that impair safety, shut-down the units immediately. During installation work on the units, the power supply must always be disconnected. Installation work may only be carried out by appropriately trained experts. Following proper assembly and installation, the units are ready for operation.

Maintenance/repairs

Always disconnect the power supply of all units involved. Maintenance and repair work may only be carried out by appropriately trained experts.

If troubleshooting is unsuccessful, do not continue to use the units. Please contact the manufacturer in this case.

2 Getting to know

2.1 Description

The device comprises

- two seperate tachometer units, tachometer 1 with an internal phase evaluator
- programmable measurement functions

LED symbol display





Display tachometer 1

Display of measurement function

Control panel

	Adjusting key for decade selection
	Adjusting key for decade values
$ \rightarrow $	Changeover key for function display
(P/R)	Changeover key for programming / operating mode
C	Reset key

Block diagram 2.2



3 Connection

This chapter first describes terminal assignment og the device, followed by some connection examples. Chapters 3.1 to 3.3 provide concrete remarks and specifications regarding the individual terminals. The electrical inputs and outputs are configured on two plug-in screw terminals. The two 9-pole screw-type terminal is coded without pole loss.

Terminal assignment



Terminal assignment

Terminal	Function
1	Not assigned
2	Voltage supply (–)
3	Voltage supply (+)
4	Sensor supply 0V
5	Sensor supply +24 V
6	Signal F1/A (track A)
7	Signal F1/B (track B)
8	Signal F2/Start
9	Signal Stop

For protection against shock hazards as specified in EN 61010, stranded conductors may only be connected using wire end ferrules with insulating caps. Terminals which are not assigned in the factory must not be otherwise assigned by the user. We recommend shielding all sensor connecting leads and earthing the shield at one end. Earthing at both ends is recommend to avoid RF interference or if equipotential bonding conductors are installed over long distances. Sensor connecting leads should not be laid in the same trunking as the mains power supply cable and output contact leads.

3.1 Voltage supply connection

For alternating It is possible to switch between two different alternating voltage current connection ratings as required using the voltage changeover switch accessible from the side of the device. The higher of the two alternating voltage ratings (48 V or 230 V) is set in the factory.



- → Set the required alternating voltage at voltage selector switch.
- Connect alternating voltage to terminals 2 and 3 in accordance with the terminal diagram.

Voltage supply	external fusing	
24 VAC ±10%, (50/60 Hz)	T 400 mA	
48 VAC ±10%, (50/60 Hz)	T 400 mA	
115 VAC ±10%, (50/60 Hz)	T 100 mA	
230 VAC ±10%, (50/60 Hz)	T 100 mA	

For direct voltage Connect an interference-free voltage supply, i.e. do not use the connection voltage supply for the parallel connection of drive systems. contactors, solenoid valves etc.

→ Connect direct voltage in accordance with the terminal diagram.

Voltage supply 24 VDC ±10 %, max. 5 % RW. Recommended external fusing T 500 mA.



Fire protection: Operate the device using the recommended external fusing indicated in the terminal diagram. According to EN 61010, in case of a fault 8 A / 150 VA (W) must never be exceeded.

Assignment the signal inputs 3.2

Terminals 6 to 9 are signal inputs. Terminals 6 (F1/A) and 7 (F1/B) are inputs for the tachometer display F1. The type of signal and signal logic are determined in lines 23 and 24 of the program. Terminal 8 (F2/Start) serves

- as a signal input for tachometer display F2,
- or as a start input for time measurements depending on the setting in line 21 of the program.

Terminal 9 (stop) is used as a stop input in case of time measurements.

Input resistance	appr. 3 kOhm
Max. input level	±40 VAC
Max. frequency F1	10 kHz
Max. frequency F2	40 kHz / 25 Hz

→ Assign terminals 6 to 9 accordingly.

3.3 Connecting the sensor supply

Connect the sensor supply at terminals 4 and 5. However, do not use the sensor supply to supply unearthed inductances or capacitative loads.



The sensor supply is not short circuit-proof.

Terminal	Voltage	Max. residual ripple	Max. perm. current
4	0 V	-	-
5	1226 VDC	Depending on load	100 mA

3.4 Executing the test routine

The test routine is described below.

- *Test start* \rightarrow Press keys \bigcirc and \bigcirc switch on the device at the same time.
 - All display segments are displayed automatically in sequence and so performance tested.
- Test extension \rightarrow Using the \implies key, test the keyboard and the inputs in turn.

<u>EASEE</u>	Keyboard test
<u>in Abc d</u>	Input test
	 The inputs can be triggered simultaneously or individually. The display is active in the idle status.
POII	Display: program number and version number
95	Display: program date
LESL n	Test of various input levels (operating points), signal forms and of the phase discriminator (test of numbers 1 to 9)
Test end	The test routine can only be interrupted by switching off the device.

Test end The test routine can only be interrupted by switching off the device. After switching the mains supply back on, the device is automatically ready for operation.

Test program version Press the \bigtriangleup key, switch on the device (hold the key down for this period).

PDI Display: program number and version number

95 Display: program date

4 Operating mode

Operation and application of the device are described in this chapter.

• After switching on the voltage supply, the device is automatically ready for operation.

Operating mode On the operating mode it is possible:

- to read tachometer display F1, e.g. supply speed;
- to read tachometer display F2, e.g. rpm;
- read the measurement display F3, e.g. ratio between F1:F2

On the programming mode, it is possible to disable all parameters (more information see also chapter 5, programming field 2).

Kex functions

Key 🕞

Switches to the next operating parameter in the operating mode. For fast run-through keep the key pressed down.

Key 🕅

Switches over between programming and operating mode.

28500

Display

Tachometer display F1

→ Read the displayed value

Tachometer display F2

- → Press the key →
- ➔ Read the displayed value



Measurement function F3

- → Press the key →
- → Read the displayed value

5 Programming mode

This chapter describes the process used to programm the device. On the programming mode it is possible to adjust the operating parameters. The programming mode is subdivided into three different programming fields.

1st programming field

In the first programming field it is possible to access and modify all the operating parameters. Those operating parameters which are disabled on the operating mode are also displayed here. The first programming field consists of three lines.

2nd programming field

In this programming field the individual operating parameters can be disabled and enabled for access to the operating level. It is possible to access disabled operating parameters from the first progr. field.

3rd programming field

In the third programming field it is possible to program all machinerelated functions and values as well as the interface parameters.

Kev functions

For the individual programming fields the assignment of keys is the same. There can be a difference between the key assignment used on the operating and programming mode...

Key (->)

Switches to the next operating parameter in the programming mode. For fast run-through keep the key pressed down.

Kev (P/R)

Switches over between programming and operating mode.

Key (

Selects the first or next required decade. The respective selected decade position flashes.

Key 🕥

Deletes the display. Reset to the value zero. Reset of possible programmed operating values.

Key ()

When key is pressed the respective decade position switches on by one point until the maximum setting value is reached.

Programming fields

Programming setup and the three programming fields are now described in order of their application.

Switching on the programming function

- → Press the key (P/R).
- The system switches fom the operating to programming mode.
- The CodE display appears, this exists for programming fields 1 to 3.
- \rightarrow Enter the code via key (\triangleleft) and (\triangle), than press the key (\rightarrow)

There is no code entered on delivery.

Incorrect code Entering an incorrect code:

- **CodE** appears in the display after pressing the key \rightarrow .
- After 15 seconds the system switches back to the operating mode.
- → Press the key (PR) and enter the correct code.

Unknown correct code If you do not know the correct code, send it back to the manufacturer.

- *Correct code* If the code correct press the key (\rightarrow) .
 - The programming fields are then accessed one after the other.

Programming field 1

For information on the displays and on modification of the individual values see chapter 4.

- → Press the key → again.
- Select the operating parameters. The respective LED flashes.

Line 1	F1 - display tachometer 1
Line 2	F2 - display tachometer 2
Line 3	F3 - display for the measurement function
	After completion of the first programming field a dotted line appears in the display.

Programming field 2

In the second programming field the letters "StAt" appear, standing for status selection.

 "StAt" appears in the display. The LED for the respective operating parameter flashes.

Meaning of the status numbers

0	Operating parameter can be selected, readed and deleted in the operating mode.
1	Operating parameters can be selected and readed in the operating mode.
2	Operating parameter is completely disabled for the operating mode. If this operating parameter is selected it is not dis- played on the operating mode but bypassed. The respective function is retained.

- *Modifying the status* \rightarrow Enter the respective status number using the keys \triangleleft and \bigtriangleup .
 - The altered status number is automatically stored when the next programming line is selected.
 - → Press the key → again.
 - The status of every operating parameter is selected in sequence.

Line 11	SERE D F1 - display tachometer 1
Line 12	5 E A E 1 F2 - display tachometer 2
Line 13	SERE 3 F3 - display of measurement function
	After completion of the second programming field a dotted line appears in the display.



The default operating parameter status is zero.

Programming field 3 Programming field three begins with line 21. In this programming field the programming lines are displayed in sequence. The default setting is always marked with a *. • The programming lines are selected in sequence. The input is stored when you use the (PR) key to switch back from the programming to the operating mode. \rightarrow Press the key \rightarrow again, for fast run-through hold the key down. *Modifying the number* \rightarrow Enter the respective number using the keys (\triangleleft) and (\triangle) . Switching back \rightarrow Hold down the key \bigtriangleup and press the key $(\neg \succ)$ again. l ine 21 Measurement functions (Display at F3) 1 5 n 0 * Ratio F1·F2 1 Difference between F1 - F2 (with sign) 2 Extension/compression (with sign) 3 Throughput time of a defined path 4 Time measurement via start and stop signal 5 Time measurement of period duration 6 Time measurement of pulse duration 7 Pulse rate measurement Line 22 22 Measurement function 0, 1 and 2 0 0 * Measurement function as in line 21 1 F1 - F2 inverted **E2** Line 23 F1 signal type and max, frequency of F2 n 0 * F1 Track A possibly with up/down F2 40 kHz 1 F1 Track A 90° track B F2 40 kHz 2 F1: Track A possibly with up/down F2: 25 Hz (contact selection) 3 F1 Track A 90° track B F2: 25 Hz (contact selection) 24 Line 24 **[]** Input logic / switching voltage of signal inputs 0 * PNP, switching voltage at appr. 11 V NPN, switching voltage at appr. 11 V 1 2 PNP, switching voltage at appr. 5 V, or Namur with 8 V ext, supply 3 NPN, swit, voltage at appr. 5 V, or Namur without intrinsic safet 4 PNP, switching voltage at appr. 2.5 V 5 NPN, switching voltage at appr. 2.5 V Line 25 25 bF (Scale F1 (divider), at speed measurement: pulses/rev. * 1.0000 10000 circumf. 0,0001...9999,99 Line 26 26 bF2 Scale F2 (divider), at rpm measurement: pulses/rev. * 1,0000 10000 0,0001...99999,99

TA201			
Line 27	27 6F3	Scale F3 (multiplier), e.g. to 100 comparison in percentage term * 1,0000 0,00019999,99	0.000 for display of an extension s.
Line 28	[28]	Update time (display repetition 0 0.5 s 1 * 1 s 2 2 s 3 3 s 4 5 s 5 10 s 6 20 s 7 30 s 8 60 s)
Line 29	2 <u>9</u> 0	Time out F1 - F3 (see line 21)On standstill, after expiry of thisa reset to zero occurs withmeasurement functions 0 to 60 * 1 s1 2 s2 3 s3 5 s4 10 s5 20 s6 30 s7 60 s8 Time out not operational9 Time out not operational, vevent of a power failure.	s period: an update of the display occurs with function 7 "pulse rate meas." 0.1 s 0.2 s 0.3 s 0.5 s 1.0 s 2.0 s 3.0 s 6.0 s with storage of F1, F2 and F3 in the
Line 30	(<u>30 0</u>)	Time unit F1 0 * 1/min 1 1/s 2 1/h	
Line 31	31 0	Time unit F2 0 * 1/min 1 1/s 2 1/h	
Line 36	<u> </u>	Decimal point for F1 0 * no decimal point 1 0.0 2 0.00 3 0.000	
Line 37	ם רב	Decimal point for F2 0 * no decimal point 1 0.0 2 0.00 3 0.000	

Line 38 38 0		Decimal point for F3 (see line with measurement function 0, 1 or 2	1) with measurement function 3, 4, 5 or 6	
		0 * no decimal point 1 0.0 2 0.00 3 0.000	59.59.99 min 99.59.59 h	
Line 39	39 0	Assignment of the basic disp 0 * No switchover to the basi 1 F1 2 F2 3 F3	play (reset after 15 s) ic display	
Line 40	40 Cod	Code setting 0 * 0 No code 19999		
Switching back through the program lines Switching off the programming mode Reprogramming the device with the default setting		 The dotted line represents the → Hold down the key (△) and → Press the key (△) and (△) → Press the keys (⊲) and (△) same time. → All values which have alread the default settings. Display 	end of the third programming field. press the key → again. perating mode again. and switch on the device at the dy been programmed are returned to y shows for a short time "CIrPro".	

5.1 Measuring speed and rpm

When using the TA 201 for measurement of revolutions per minute, the time unit for F1 (tachometer 1) is set for rpm. in line 30, and for F2 (tachometer 2) in line 31. The number of pulses per revolution (scale) is specified in line 25 for F1, in line 26 for F2.

Decimal places

If you wish the display to include decimal places, this must be taken into account when setting the measurement and decimal point as follows:

Example	1 decimal place	= scale x 0.1	decimal point 0.0
	2 decimal place	$=$ scale \times 0.01	decimal point 0.00
	3 decimal place	= scale x 0.001	decimal point 0.000

rp

m measuring Imp./U.		Scale (line 25, 26)	Decimal point (line 36, 37)	Display example
Example	1 rev. = 1 pulse	1	none	9999 (rpm)
	1 rev. = 1 pulse	0.1	0.0	999.9 (rpm)
	1 rev. = 10 pulses	10	none	9999 (rpm)
	1 rev. = 10 pulses	1	0.0	999.9 (rpm)

Speed measurment

When using the TA 201 for speed measurement for m/min., the time unit for F1 and F2 is set in lines 30 and 31 (rpm), and the number of pulses per metre (scale) for F1 is located in line 25, for F2 in line 26.

Formula for calculation of the scale factor:

pulses/rev.

Example	Circumf. (Measur. wheel)	pulse/rev. (encoder)	Scale (line 25, 26)	Decimal point (line 36, 37)	Display example
	0,5 m	1	$\frac{1}{0,5} = 2$	none	9999 (rpm)
	0,5 m	50	$\frac{50}{0,5} = 100$	none	9999 (rpm)

5.2 Measurement functions

The measurement functions are described below. These functions are selected in line 21. For monitoring two speeds or rpm values or of one speed and one rpm value which you wish to display in the form of ratio, differential or extension / compression value (discrepancy in percentage terms). In the event of a percentage display the scale is set with the factor 100.

Example	Formula	Rpm	Scale (line 27)	Decimal point (line 38)	Display
Ratic	<u>F1</u> F2	F1=100 rpm F2=200 rpm	10	0.0	0.5
Differential	F1-F2	F1=200 rpm F2=100 rpm	1	none	100
Extension / Compression	<u>(F2-F1)</u> F1	F1=100 rpm F2=200 rpm	100	none	100 (%)
		F1=200 rpm F2=100 rpm	1000	0.0	-50 (%) -50 (%)

5.3 Time measurements

When using the device as a time measurement system the user is offered the following functions which can also be programmed in line 21. The time range and resolution are defined in line 38. The measurement result is displayed at F3.



After time-out the display begins again at 00.00.00.

Path runthrough time Measurement of the runthrough time (e.g. of a conveyor belt) required for a certain path (from A to B) taking into account the speed factor. The measurement result is displayed at F3. The speed can be picked up using an incremental pulse encoder with two signal tracks "A 90° B" on tachometer F1. In line 27 the required measurement path must be pragrammed.

For this application F1 is bypassed. On selection of this application F1 "OFF" is displayed. F2 can be used to display rpm or speed.

Example	Circum.	Pulses/rev	Scale	Path	Display range
	(meas. wheel)	(sensor)	(line 25)	(line 27)	(line 38)
	0,5 m	50	$\frac{50}{0,5} = 100$	10.00 m	10.00 m

Measurement using the Time measurement is initiated by a pulse at the input "F2/start" and start and stop signal terminated by a pulse at the input "stop". Both inputs respond to the front pulse flank. F2 indicated a currently running measurement process. Period duration Time measurement is started by the front pulse flank at the input "F2/start" and terminated with hte subsequent front pulse flank. The measurement process can be interrupted by means of the "stop" input (gate function). F2 indicates a currently running measurement rement process. Pulse duration Time measurement is started by the front pulse flank at the input "F2/start" and terminated with rear pulse flank. The measurement process can be interrupted by means of the "stop" input (gate function). F2 indicates a currently running measurement process. Pulse rate measurement The pulse rate measurement is started by the first pulse at the input "F1/A" and terminated after recognition of a pulse rate. Stand still recognition automatically ensures an update of the display following every pulse rate. The pause time between pulse rates is programmed at "time out" in line 29.

6 Technical data

Technical data - electrical ratings

Voltage supply	115/230 VAC ±10 % (50/60 Hz) 24/48 VAC ±10 % (50/60 Hz) 24 VDC ±10 %
Power consumption	7 VA, 5 W
Sensor supply	1226 VDC / max. 100 mA
Display	LED, 7-segment display
Number of digits	6-digits
Digit height	14 mm
Unit displayed	1/s, 1/min, 1/h programmable
Function	Tachometer for 2 measured values and calculator function
Measuring principle	Period duration measurement
Calculating functions	Difference F1-F2, ratio F1:F2, stretch/shrinking (F2-F1):F1, flow, pulse rate measurement
Signal inputs	Comparator inputs
Input logic	NPN / PNP
Control inputs	2 inputs
Control functions	Start, stop
Counting frequency	F1: 10 kHz / F2: 25 Hz, 40 kHz
Evaluation	0.00019999.99
Standard DIN EN 61010-1	Protection class II
	Overvoltage category II
	Pollution degree 2
Emitted interference	DIN EN 61000-6-3
Interference immunity	DIN EN 61000-6-2
Programmable parameters	Assignment F1, F2 or F3 Calculating functions, Count frequency

Technical data - mechanical design Operating temperature 0...+50

Operating temperature	0+50 °C
Storing temperature	-20+70 °C
Relative humidity	80 % non-condensing
E-connection	Plug-in screw terminals
Core cross section	1.5 mm ²
Protection DIN EN 60529	IP 65 face with seal
Operation / keypad	Membrane with softkeys
Housing type	Housing for control panel installation
Dimensions B x H x L	96 x 48 x 124 mm
Cutout dimensions	92 x 45 mm (+0.6)
Installation depth	124 mm
Mounting	Front panel installation by clip frame
Weight approx.	350 g (AC), 250 g (DC)
Material	Housing: Makrolon 6485 (PC)

Technical data - trigger level Comparator input Input circuit Inputs PNP- / NPN-logic Input level Programmable Input level Low 0...2 VDC Input level High 3...40 VDC

3 kO

6.1 Dimensions

Input resistance



6.2 Default setting

The device is supllied programmed with the following default parameters:

Measurement function Signal type at F1 Input logic Scale F1, F2, F3 Display update Time-out Time unit F1, F2 Decimal point F1, F2, F3 Assignment of basic display Program protection code ratio F1:F2 one track (up/down) PNP 1.0000 every 1 second 1 second rpm no decimal point no reset after 15 seconds no code set

6.3 Error indications

Error codes of the device	Err 1 and Err 2	Hardware error, must be sent in for repair.
	Err 6	Input frequency at tachometer F1 is too high. The error can be cancelled by pressing the \fbox key.
	999999 flashes	Over-range of displays F1, F2, F3. Can also occur at low frequencies due to unfavourable parame- ter setting. For example: F1 = 100 Hz, bF1 = 0.01, unit = $1/h$ 100/0.01 * 3600 = 3600 000 Flashing of the numbers 999999 is automatically cleared after correcting the parameter or reducing the frequency

Line	Default setting	Short form
01		Display tacho F1
02		Display tacho F2
03		Display tacho F3
10		Dashed line
11	SEAE D	Status for display tacho F1
12	SEAE D	Status for display tacho F2
13	SEAE O	Status for display tacho F3
20		Dashed line
21	0 15	Measurement functions (display at F3)
22	0 55	Measurement function 0, 1 and 2
23	23 0	F1 signal type and max. frequency of F2
24	24 0	Input logic
25	25 bF 1 .0000	Scale tacho 1
26	26 bF I .0000	Scale tacho 2
27	0000. 0 ר2	Scale for measurement functions
28	28 1	Update time F1, F2, F3
29	0 29	Time-out F1, F2, F3
30	<u> </u>	Time unit tacho 1 (F1)
31	31 0	Time unit tacho 2 (F2)
36	<u> </u>	Decimal point F1
37	<u> </u>	Decimal point F2
38	<u> </u>	Decimal point F3
39	<u> </u>	Assignment of basic display
40	40 Lod 0	Code
41		Dashed line

6.4 Programming lines - overview

7 Part number



- 2 115 / 230 VAC
- 3 24 VDC