



**Код для заказа**

**MH-BT-F07-M8**

Регулируемый сборочный комплект для управляемых вручную клапанов серии F07 в соответствии с ISO5211-DIN3337

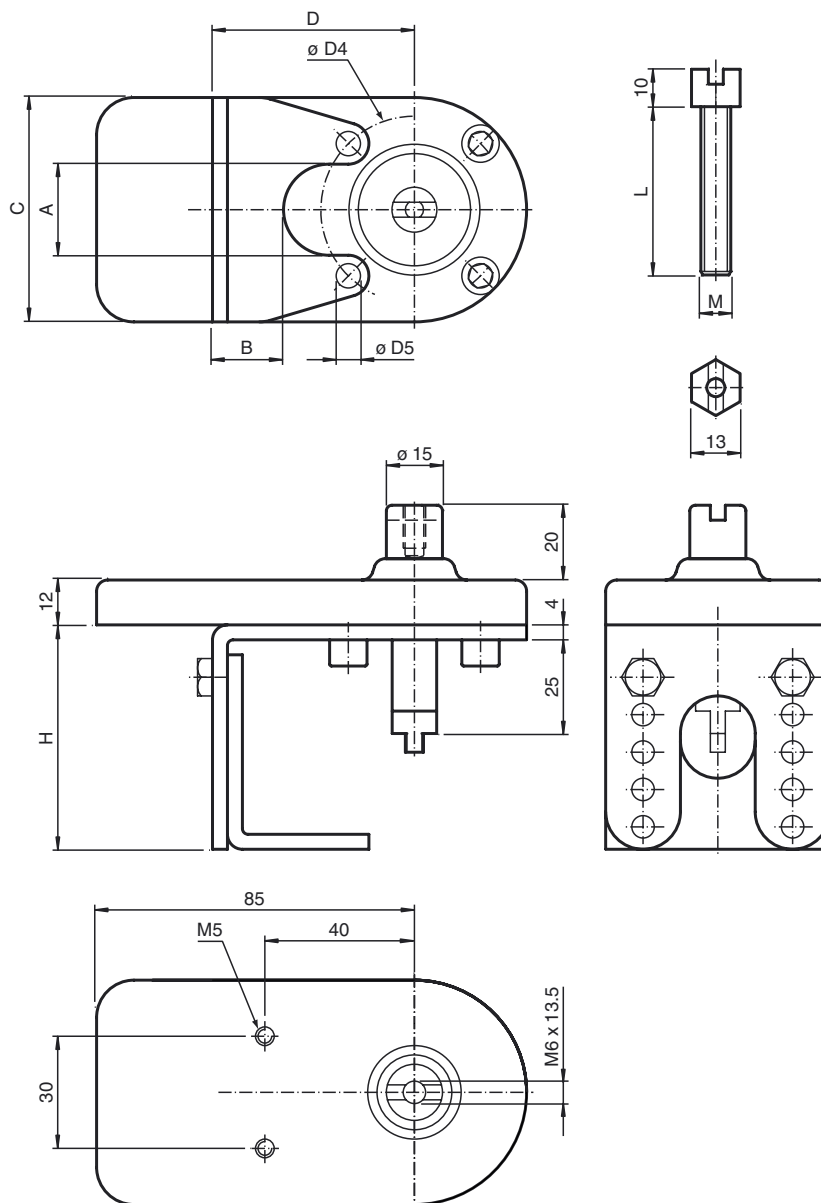
**Характеристики**

- Простой монтаж
- Соответствует стандарту
- Регулируется по высоте
- Юстируемый удлинитель вала

Набор с платой концевого выключателя для монтажа индуктивных двойных датчиков на управляемые вручную клапаны в соответствии с ISO5211-DIN3337.

Монтажный набор состоит из двойного монтажного моста с платой концевого выключателя, одного захватного болта и одной контргайки.

**Размеры**



**Технические данные**

**Общие данные**

Соответствующие датчики и переключатели	Двойные датчики, серия -F25 с переключателем BT32... Двойные датчики, серия -F31K с переключателем BT65A Двойные датчики, серия -F31K с переключателем BT65A
---	--

**Механические данные**

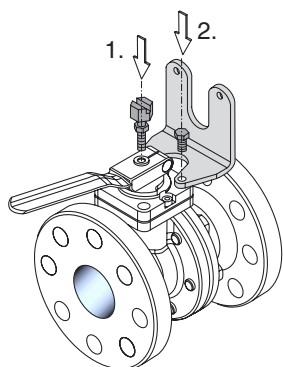
Материал	Монтажный мост и гайка: Высококачественная сталь 1.4301 Захват и вал: Высококачественная сталь 1.4305 / AISI 303 Плата датчика: Vestamid (PA 12), электропроводящий
----------	---

Размеры	
A	34,5 мм
B	15 мм
C	64,5 мм
D	54 мм
? D4	70 мм
? D5	8,5 мм
H	60 мм / 70 мм / 80 мм / 90 мм / 100 мм , регулируемый
L	45 мм
M	8 мм

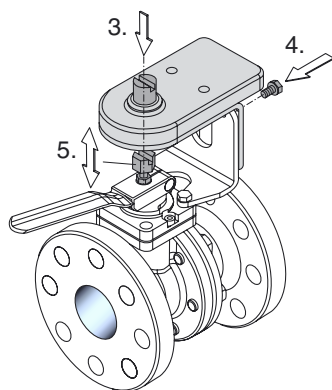
Дата публикации: 2009-11-17 14:21 Дата издания: 2011-01-20 221944\_RUS.xml

**Руководство по монтажу**

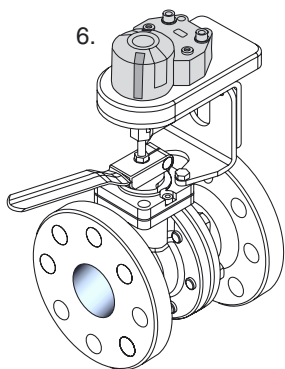
1. Поверните контргайку, входящую в комплект поставки, на захват. Затем поверните захват в центральное резьбовое отверстие управляемой вручную арматуры.
2. Установите нижнюю часть монтажного моста на арматуру.



3. Установите верхнюю часть монтажного моста с платой датчика к установленной нижней части. Отверстия позволяют осуществить грубую регулировку высоты по отношению к используемым клапанам.
4. Закрепите верхнюю часть на нижней. Используйте для этого прилагаемые винты и стопорные шайбы.
5. Юстируйте захват по высоте так, чтобы вал в верхней части моста входил в захват. Зафиксируйте положение контргайкой.



6. Установите переключатель на валу, а двойной датчик на плате.



Затем проведите визуальный контроль всего узла и осуществите проверку обратного контроля положения.